

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2015 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2015 第 4 回実験走行 2015/ 10/ 17(土)

ロボット No.: 1512-02

ロボット名: ORNE-β

チーム名:

記載責任者:

千葉工業大学

塩谷椎名

ロボット設計・制御研究室

- 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)
公園内の自律走行
- 2 実験の具体的内容と成果
 - 2.1 実験の具体的内容
トライアル区間のスタート地点から自律走行
 - 2.2 実験成果
トライアル区間の一部で自律走行が可能
- 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。
 - 3.1 自律走行の内容
トライアル区間の走行
 - 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)
スタート開始地点からの直線区間以外での走行は成功
 - 3.3 残された課題
スタート開始からの直線区間の自律走行
 - 3.4 失敗した理由
ランドマークが少なく、自己位置が発散し危険だったために停止
 - 3.5 確認走行を行った場合は、その記録
 - 3.6 記録走行を行った場合は、その記録
- 4.運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。