

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 1 回実験走行 2018/ 6/ 30 (土)

ロボット No.: 1857-1

ロボット名: Auk I

チーム名: 明治大学 MORIOKA LAB.

記載責任者: 加藤 勇氣

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

- ・ 確認走行区間における占有格子地図の構築と、確認走行の達成
- ・ RTK-GPS 測位のためのデータ収集

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

- ・ 確認走行区間の占有格子地図の構築と、ウェイポイントの設定
- ・ GPS 受信機を台車に固定しコースを移動(後日に後処理基線解析を実施する)

2.2 実験成果

- ・ 確認走行を達成

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

- ・ 確認走行区間の自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

- ・ 確認走行区間の全体を走行できた

3.3 残された課題

- ・ 確認走行区間以外のエリアの走行

3.4 失敗した理由

- ・ 特に失敗は無く、スムーズに実験を進められた

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

- ・ 成功した

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。