

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 2 回実験走行 2018/ 8/4 (土)

ロボット No.: 1832-2

ロボット名: ORNE-β

チーム名: 千葉工業大学 未来ロボティクス学科 記載責任者: 美濃 淳

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

確認走行の完走

公園内の waypoint の配置

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

前回配置した waypoint で確認走行区間の完走

公園内の waypoint 配置

2.2 実験成果

確認走行区間完走

気温が上がるまでに時間が間に合わず公園内の waypoint 配置はできなかった

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

確認走行区間の自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

確認走行区間ゴール地点

3.3 残された課題

市役所～公園間と公園内の自律走行

3.4 失敗した理由

地図のノイズ除去をおこなっていなかった

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

確認走行区間完走

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。