

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 2 回実験走行 2018/ 8 / 4 (土)

ロボット No.: 1837

ロボット名:ステラ

チーム名:筑波大学知能ロボット研究室チーム ステラ 記載責任者:磯村 英和

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

確認走行区間の自律走行実験

現状の自己位置推定とナビゲーションの評価

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

確認走行区間の自律走行

2.2 実験成果

評価のためのデータが取得できた。

詳細については検証中

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

確認走行区間の自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

スタート地点などの条件を変えながら数回の試行を行い、確認走行区間の自律走行ができた。

3.3 残された課題

自己位置推定の調整、ナビゲーションの調整

3.4 失敗した理由

自己位置推定が不安定になる場面があり、確認走行区間の走行に失敗することがあった。

詳細については検証中

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

行っていない

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

行っていない

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。