

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 3 回実験走行 2018/ 9/ 15(土)

ロボット No.: 1845

ロボット名: A.V.A.Y.O -A New Hope-

チーム名: 大阪大学 みらいロボットユニオン 2018

記載責任者: 倉鋪 圭太

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

課題コース, 特に市役所敷地内の各種センサデータを取得する.

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

事前に検討した走行戦略に従ってコース上をロボットでマニュアル走行し, カメラ, 全方位カメラ, LRF などによってデータを取得した.

2.2 実験成果

午前の雨のため十分に時間が確保できなかったが, 全コース 1 週分および市役所敷地内の複数回分のデータを取得した.

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

実施しなかった.

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

雨天の中運営ありがとうございました。