

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ2018 第 3回実験走行 2018/ 9/ 15(土)

ロボットNo.: 1861

ロボット名:TRC-22

チーム名:つくばろぼっとサークル

記載責任者:伊藤敬史

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

自走走行に必要なデータの取得

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

SLAMによる走行区間のマップ生成を行う。

走行時のGPS及びエンコーダのデータのログを取得する。

2.2 実験成果

確認走行区間のSLAMによるマップ生成ができた。

GPS及びエンコーダの走行ログを取得出来た。

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。