

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 5 回実験走行 2018/ 10/ 14(日)

ロボット No.: 1819-2

ロボット名:小梅

チーム名:関西学院大・東海大・東洋大 合同チーム(2)

記載責任者:角田 絵未

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

ウェイポイントの取得, 自律走行

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

ウェイポイントに沿って自律走行させる

2.2 実験成果

一部自律走行させることができた

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

GNSS を用いたウェイポイントで確認走行エリアの自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

確認走行の約30mを走破

3.3 残された課題

自律走行プログラムとウェイポイントを置く場所の改善

3.4 失敗した理由

走行プログラムの不足

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。