

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ2018 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ2018 第5回実験走行 2018/ 10/ 14( 日 )

ロボットNo.: 1832-02

ロボット名:ORNE-β

チーム名:千葉工業大学

記載責任者:阿部 威吹

未来ロボティクス学科

### 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

公園内の経路走行、人物探索のプログラムの挙動確認

### 2 実験の具体的内容と成果

#### 2.1 実験の具体的内容

- ・公園内に配置した経由点である waypoint の確認
- ・探索対象者の近くに来た時に決められた共同の確認

#### 2.2 実験成果

- ・公園内のマップの不備によって経路走行が失敗
- ・探索対象者の前までいかなかったので挙動を確認できず

### 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

#### 3.1 自律走行の内容

公園内の自律走行

#### 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

噴水広場の噴水近くのベンチまで

#### 3.3 残された課題

マップデータ(主に噴水近くのベンチと木)の合成

#### 3.4 失敗した理由

マップに噴水の手前にあるベンチと木のデータがなかった

#### 3.5 確認走行を行った場合は、その記録

#### 3.6 記録走行を行った場合は、その記録

### 4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。