

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukubajp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第5回実験走行 2018/10/14 (日)

ロボット No.: 1857-2

ロボット名: Mr. DQN

チーム名: 明治大学 MORIOKA LAB.

記載責任者: 加藤 勇氣

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

- ・ 学習ベースのナビゲーションシステムによる確認走行の達成
- ・ RTK-GNSS の検証実験

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

- ・ 確認走行の達成
- ・ ロボットを手動で走行させ、RTKLIB によるリアルタイム測位の実施

2.2 実験成果

- ・ 確認走行を達成することができた
- ・ RTK-GNSS による位置推定をナビゲーションに活用することへの見通しが立った

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

- ・ 確認走行区間の自律走行

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

- ・ 確認走行区間で横断歩道の手前まで走行できた

3.3 残された課題

- ・ 歩行者や他のロボットの回避行動の学習
- ・ 前方で他のロボットが停止し、追い抜くことが困難な場面への対応

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

- ・ 確認走行を達成できた

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。