

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 8 回実験走行 2018/11/10 ( 土 )

ロボット No.: 1838

ロボット名: Kerberos

チーム名: 筑波大学知能ロボット研究室 チーム Kerberos 記載責任者: 半田 旭

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

・コースの一部区間での自律走行実験

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

・確認走行区間～公園の一部区間での自律走行

実験成果

・確認走行区間～公園の一部区間で自律走行に成功

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

・自動で複数のマップの切り替えとマップマッチングによる自己位置推定と GNSS 測位による自己位置推定の切り替えを行い、設定したコースを自律走行。

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

・マップと GNSS の自己位置推定のシステムを自動で切り替えながら自律走行に成功、自己位置推定が破綻しやすい位置についても把握できた

3.3 残された課題

3.4 失敗した理由

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。