

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局(challenge@rt-tsukuba.jp)までお送り下さい。
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 7 回実験走行 2018/ 11/ 9 (金)

ロボット No.: 1856

ロボット名: SRIM Car ピクシー

チーム名: ITD Lab

記載責任者: 岩田啓明

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

カバーの取り付けを修正したロボットの動作確認

自律走行で失敗しやすい箇所の動作確認

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

カバーの取り付けを修正したロボットの動作確認

確認走行区間を自律走行させて挙動を確認、ログ取得

2.2 実験成果

カバーの取り付けは問題なくなった。

自律走行させてログを取得した。

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

失敗しやすかったスタート地点のストレート区間の動作確認

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

成功しやすいパラメータがわかった。

3.3 残された課題

確認走行区間の出口の一時停止

3.4 失敗した理由

シャッターコントロールの設定により、白飛びして空と同化してしまっている領域があった。

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。