

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第6回実験走行 2018/11/10(土)

ロボット No.: 1857-1

ロボット名: Auk I

チーム名: 明治大学 MORIOKA LAB.

記載責任者: 古谷 琢海

### 1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

- ・記録走行
- ・3次元センサの利用

### 2 実験の具体的内容と成果

#### 2.1 実験の具体的内容

- ・ゴールまでの自立走行
- ・公園内のルート変更による地図とウェイポイントの作成

#### 2.2 実験成果

- ・信号まで自立走行達成
- ・公園内のウェイポイント修正
- ・3次元センサを用いた段差などの障害物回避

### 3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

#### 3.1 自律走行の内容

- ・ゴールまでの自立走行確認
- ・記録走行

#### 3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

記録走行では信号まで自立走行達成  
練習ではゴールまでの自立走行達成

#### 3.3 残された課題

本走行日前日のためプログラムやロボット本体の軽い見直し

#### 3.4 失敗した理由

なし

#### 3.5 確認走行を行った場合は、その記録

なし

#### 3.6 記録走行を行った場合は、その記録

信号まで

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局（ challenge@rt-tsukuba.jp ）までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

特になし