



TSUKUBACHALLENGE つくばチャレンジ 2019

見どころ紹介

つくばチャレンジは競争ではありません。ロボット研究者が共通の「課題」を持って実世界で「本当に」動くロボットを作ることにチャレンジしています。

時速4~6kmで自律走行

ロボットは周囲の状況を認識して歩行者や障害物を避けて進みます。

チェックポイント通過

走行日前に発表される公園内の5ヶ所のチェックポイントを通過し、かつ経路封鎖の看板を認識して迂回します。

探索対象発見、信号認識横断

人に見立てたマネキンを探査したり、信号を認識して横断歩道を渡ったりします。



※仕様はロボットによって異なります。

問い合わせ

つくばチャレンジ実行委員会事務局 challenge@rt-tsukuba.jp

スポンサー

Doog

道具として役立つ移動ロボットで人々を笑顔に

HITACHI

Reliable solutions

SEQSENSE

HOKUYO
北陽電機株式会社

Tier IV
Intelligent Vehicle

Orientalmotor

Velodyne Lidar®

Supported by ALGO 株式会社アルゴ

本走行日程

2019年11月10日(日)

実験走行日程

11/2土 8金 9土

(※雨天決行)

主 催 つくばチャレンジ実行委員会、つくば市
共 催 (国研)科学技術振興機構、(大)筑波大学、(一社)日本ロボット学会、(一社)日本機械学会ロボティクス・メカトロニクス部門、(公社)計測自動制御学会システムインテグレーション部門

協 力 茨城県、筑波都市整備(株)

詳細はWebへ

つくばチャレンジ2019

<https://tsukubachallenge.jp/>



コースと課題



参加チーム一覧

No.	チーム名	ロボット名	No.	チーム名	ロボット名
1901	チームイエスマン	Tsukuba Exploration Rover2	1934	自動運転同好会	Abot-04
1902	AIITチーム大久保	産技大2号	1935	明星大学 つくばチャレンジプロジェクト	Bright Star 2019
1903	運転支援システム研究室	伊東研究室	1936	Enkac:	Enkac: Walker
1904	土浦プロジェクト	i-Cart Middle 2	1937	IPLab	emu2
1905	新潟ロボット協会	NR01A	1938	東京高専 ロボティクス連携チーム	高尾5号
1906	日本工業大学 石川研究室	Strayder	1939	群馬大学リバストチーム(1)	Mercury (FullCustomModel)
1907	YamaneLab	Harou-v II	1940	群馬大学リバストチーム(2)	Mercury (TsukubaModel)
1908	大阪市立大学 知識情報処理工学研究室	Dulcinea	1941	小山・群馬・弓削商船高専合同チーム	Coyomi
1909	Meiji univ. AMLS	CATS	1942	名古屋大学 長尾研究室	AWC-1
1910	芝浦工業大学 機械制御工学研究室	ことぶき3	1943	神奈川工科大学 吉留研	KAIT 3世
1911	千葉工業大学 未来ロボティクス学科(1)	ORNE-α	1944	大阪工大 ロボット工学科	シリウス
1912	千葉工業大学 未来ロボティクス学科(2)	ORNE-β	1945	Project C.G.S	Capybara L. X.
1913	おうち未来プロジェクト	Noruno	1946	千葉工業大学 fuRo アウトドア部	雷鳥
1914	Project Ackerman	AK01TC	1947	宇都宮大学楽天チーム	MATANE
1915	チームさくら	強引MyWay2	1948	筑波大学 知能ロボット研究室 チームAqua	Aqua
1916	横浜国立大学 藤本研究室	PeGASuS	1949	筑波大学 知能ロボット研究室 チームKerberos	Kerberos
1917	KIRT	Bachel	1950	Team TKT(関西学院大学)	C-CUBE
1918	Dog Whisperer	Garoo-TC Ver.	1951	元日進月歩タビオカ先輩元	†Destiny† Reinventing the Wheel
1919	芝浦工業大学 長谷川研究室(1)	Enterprise	1952	令和学院大学理工学部航空宇宙学科大崎研究室	U.K.R (United Kingdom Rover)
1920	芝浦工業大学 長谷川研究室(2)	Voyager	1953	Team TKT(東洋大学)	小梅
1921	早稲田大学 天野研究室	SHIMAJIRO	1954	Team TKT(東海大学)	UGV19
1922	千葉大学 知能機械システム研究室	令和をはしるあかつき2019	1955	迷探偵子羊 ~見た目はロボット、頭脳はヒツジ~	江戸川メリー
1923	週末組	WeekEnder	1956	迷怪盗子羊~狙った経路は逃さない、華麗な制御はまるでマジック~	黒毛マトン
1924	宇都宮大学REAL	SARA	1957	NSレボリューションズ	やまねこ まとたん
1925	愛知工業大学 道木研究室	SOLITUDO	1958	明治大学 MORIOKA LAB.	Auk I
1926	ChiefScientist室	CUBE	1959	ロボダイ	RDRD
1927	群馬大学・ミツバチーム	MG19	1960	明治大学 渡辺チーム	GNMR-1
1928	知能化モビリティ	Rattus	1961	神戸大学 機能ロボット学研究室	パラレル二足ロボ
1929	reRo	ケンシロウ	1962	iRobotics・Aizuk・早大大員研合同チーム	Keipu-a
1930	防衛大学校 SELAB&NDAce II	CAPTAIN WHILL II	1963	Meidai Autonomous Driving Team	MAD Mobile
1931	法政大学 自律移動ロボット実験室(ARL)(1)	Orange 2019	1964	防衛大学校 SELAB&NDAce I	CAPTAIN WHILL I
1932	法政大学 自律移動ロボット実験室(ARL)(2)	Orange B3 2019	1965	あかつき	Test
1933	芝浦工業大学 ロボティクス研究室	ARL-2019	1966	関西大学 ロボット・マイクロシステム研究室	KUARO