

(会議名等) つくばチャレンジ実行委員会顔合わせ	
開催日時	平成29年5月11日(木) 午後2時から午後4時15分まで
開催場所	ビッグパレットふくしま
(出席者) 実行委員：25名(下記) つくば市：油田顧問, 高橋主任, 甲斐(記録者)	
【内容】	
1. 目的 実行委員の顔合わせ並びに本年度のコース説明等。	
2. 報告事項	
・12/20～22にSI@仙台があり、そこでつくばチャレンジのオーガナイズセッションを実施予定。SIの実施形式は基本ポスター発表となったが、つくばチャレンジとRTミドルウェアのセッションのみオーラルセッションとすることとなった。これは当初と同じく参加登録なしで聴講可、発言可となる。 1つの部屋をつくばチャレンジとRTミドルウェアでシェアする想定。 (例：前半1.5日をつくばチャレンジ, 後半1.5日をRTミドルウェア。)	
・9月23日の第2回実験走行日に油田顧問が海外出張予定。油田顧問は予定調整中であるが、坪内先生は9月23日対応可能の想定。	
3. 本年度のつくばチャレンジの走行コースについて	
・コースについて矢印の向きで右側通行と左側通行の入れ替わり読み取れるが、これは意図しているのか。(後半約300mだけ左側通行となっている) ⇒意図的にそうしている。横断歩道の押ボタンをロボットに押させた上で渡りたいという要望があったため。	
・AコースBコース分かれているが、課題達成というのは何をもって判断するのか。 ⇒それぞれのコースにおける課題達成ということで判断する。参加募集のビラは横断歩道クリアのみ課題達成となっているので表現を改める。どちらにも市長賞を用意するよう調整中。	
・AコースBコースを始めに宣言しないとどちらのコースを選択したかわからないのでは。途中でのコース変更など。 ⇒どちらのコースも走行した場合(Aコースの信号を横断した後にBコースへ進んだ場合)はBコースで達成という判断にする、としておけばよい。	
・コースアウトの概念はどのようにするのか。 ⇒ある範囲を超えたらアウトという概念。これまでと同様にOBゾーンを設ける。	
・横断歩道を渡りきれない、というのはどのように判断させるのか。 ⇒緑の点滅の間に渡りきらなければ失敗とする。渡りきる、の概念については、今回は路側帯が広いので、車輪がひとつでものっていればOKという判断にしたい。	

4. つくばチャレンジの今後の展開（3rdステージ等）について

- ・スポンサーであるつくば市が主体的に考える必要はある。
- ・つくばチャレンジの屋外走行の研究をやりたいと、高校生や高専生が坪内先生の研究室に見学にくるくらい、つくばチャレンジは定着している。
- ・つくばチャレンジの良さは、リアルワールドでの実証（一般の人がいる）ということ。わざわざ帽子をかぶった人を探索するのではなく、普通の人を探すようにシフトしていくべき。あるいは、少し混み合っているところで探すなど。あえてイベントにぶつけて、まつりつくばでの探索とするのもおもしろい。
- ・（現状のイベント形式ではなく、いつでも走行実験が可能な仕組み作りもあり得るという意見に対して、）つくばチャレンジはみんなが集まって情報交換ができることに意味がある。
- ・つくばチャレンジをロボコンのようにコンペ化し、現状のオープン（技術情報の開示）な体制をなくしてしまうことは技術的な広がりを失うことになる。
- ・実験特区のエリア自体はつくばチャレンジより広範囲であるため、うまく区画を作り、小さなパーティごとに研修等を受けた安全管理者を立てればその範囲で何をしてもよい、とするのもおもしろい。
- ・ただ走行するというだけでなく、どのようなロボットでもつくばに持ってくれば一般に使ってもらえる（リアルワールドに落とし込める）というようにすれば、つくばらしさやつくばとしての良さにつながるのではないか。
- ・ロボットに設置したカメラ画像をみて、遠隔で操作するような取組も考えられる。
- ・つくば市には街路灯が少ないから、自律走行ロボットが道を灯りで照らしながら歩き回るような将来的な出口も考えられる。

以上

【参加実行委員】

坪内 孝司	筑波大学 システム情報系知能機能工学域
青柳 誠司	関西大学
赤井 直紀	名古屋大学 未来社会創造機構
五十嵐 広希	長岡技術科学大学
大矢 晃久	筑波大学 システム情報系 情報工学域
倉舗 圭太	大阪大学 工学研究科
小谷内 範穂	近畿大学 工学部ロボティクス学科
嶋地 直広	北陽電機 (株) 新技術開発室
鈴木 太郎	早稲田大学 高等研究所
竹囲 年延	弘前大学 理工学部 知能機械工学部
伊達 央	筑波大学 システム情報系・知能機能工学域
中後 大輔	関西学院大
出村 公成	金沢工業大学 工学部ロボティクス学科
富沢 哲雄	防衛大学校 情報工学科
中内 靖	筑波大学 システム情報系・知能機能工学域
長谷川 忠大	芝浦工業大学 工学部電気工学科
林原 靖男	千葉工業大学 先進工学部 未来ロボティクス学科
細田 祐司	日本ロボット学会
水川 真	芝浦工業大学 SIT 総合研究所
森岡 一幸	明治大学 総合数理学部
安川 裕介	新エネルギー・産業技術総合開発機構
吉見 卓	芝浦工業大学 工学部電気工学科
渡辺 敦志	
他数名	