

つくばチャレンジ2018 ロボット仕様書

6 5 日

チーム名	淡水魚雷
ロボット名	ロボくん改 つくちゃれコーデ
記入責任者名	安本啓希

※申請時には、計画しているロボットの仕様を記入してください。また、変更があれば、随時修正したものを提出して下さい。

ベースとなるロボットの実績		開発年度		年	
		特徴			
実績					
	ハードウェア	1	メカニズム、走行部の構造、サスペンション等		
2		ステアリング形式		ディファレンシャルドライブ	
3		外形寸法・重量	重量	約12	kg
			外形寸法 (W×L×H)	46×43×103.5	cm
4		センサ		LIDAR, Kinect, GPS	
5		モータ		Pololu Metal Gearmotor	
6		バッテリー	種類	LONG	
			容量	12V 22Ah	
7		コントローラ		Arduino	
8	既製品の台車 (電動車いすや実験用移動ロボットなど)を使用している場合、メーカー名や型番等	メーカー名			
		型番			
9	その他 (特記事項がある場合)				

ソフトウェア	10	走行制御法の特徴 (コース走行、および、探索法)		未定	
	11	OS・基本ソフトウェア		ROS Kinetic	
	12	開発環境		Ubuntu 16.04	
	13	利用する既存のソフトウェア		ROS	
	14	ソフトウェアモジュール化・ 再利用についての考え方			
その他	15	安全対策	通常時	ソフトウェアによる接触防止	
			最大出力		W
			最高速度	2.26	km/h
			異常動作 時の対応	緊急停止スイッチによる停止	
	16	その他の特徴			
特記事項					
<p>外観図 ロボットの概略図面、または、 写真等を貼り付けてください。 (別途ファイルを添付頂いても 結構です。)</p>					

※申込時点では、開発するロボットの計画をお書き頂き、その後、適宜修正したものを提出して下さい。※