

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 回実験走行 2018/10/13(土)

ロボット No.: 1844-1

ロボット名: Omnia3

チーム名: 複雑系機械工学研究室

記載責任者: 田崎勇一

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

①確認走行区間自律走行テスト

②地図作成用データ計測

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

①9/15 に取得したデータから作成した地図情報を用いて確認走行区間の自律走行をテストする

②本番用地図の作成のために規定コースを再度データ計測する

2.2 実験成果

①失敗(途中でコース逸脱)

②完遂

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

①

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

確認走行区間の折り返しの狭いところでコース逸脱

3.3 残された課題

地図用データの不備

GPS 座標の誤差によるコース逸脱

3.4 失敗した理由

GPS 座標が想定したよりも日によって大きくずれる

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。