

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukuba.jp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 7 回実験走行 2018/ 11/9 (金)

ロボット No.: 1821

ロボット名: あかつき 2018

チーム名: 千葉大学知能機械システム研究室

記載責任者: 白川 珠生

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

・通しでの走行練習

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

・指定されたチェックポイントを通るように自律走行を実施

2.2 実験成果

・自己位置推定が失敗しやすい箇所の把握.

・プログラムのバグの発見.

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

・スタート～ゴールの自律走行の確認

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

・信号機前で一時中断(信号機認識プログラムの立ち上げ忘れ)

・公園入り口部で脱輪(プログラムバグによる自己位置推定の破綻)

3.3 残された課題

・プログラムのバグの修正

3.4 失敗した理由

・3.2 参照

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。

・運営ご苦労様です。感謝いたします。