

※以下の内容を記入し、**走行日から5日以内**に、メールにて事務局( challenge@rt-tsukubajp )までお送り下さい。  
この情報は、つくばチャレンジ 2018 ホームページで共有します。

## つくばチャレンジ 走行実験の内容および結果レポート

つくばチャレンジ 2018 第 6 回実験走行 2018/11/04 ( 日 )

ロボット No.: 1846

ロボット名: taketic\_kame

チーム名: 西田研究室

記載責任者: 山崎 達也

1 実験の目的(特に準備したことがあれば、それもお書き下さい。)

- ・ RTK-GPS の動作確認
- ・ 確認区間の自律走行

2 実験の具体的内容と成果

2.1 実験の具体的内容

GPS 座標を通過点として確認区間を自律走行する。

2.2 実験成果

RTK-GPS の解析解が得られなくなり自己位置を見失った。

3 自律走行実験を行ったチームは以下にもお答え下さい。

3.1 自律走行の内容

規定コースに沿って設定された GPS 座標列を障害物を回避しつつ巡回する。

3.2 自律走行の結果(どこまで走れたか等)

障害物は回避できたが、1/3 程度の地点で RTK-GPS の解析解が得られなくなり中止。

3.3 残された課題

芝生へ侵入してしまう問題への対処。

3.4 失敗した理由

RTK-GPS の設定値の不備。

与えた GPS 座標の精度が低く、また到達判定が過度に厳密であった。

3.5 確認走行を行った場合は、その記録

3.6 記録走行を行った場合は、その記録

4. 運営側、実行委員へのコメントや質問等があればお書き下さい。